

Cálculo numérico (Ingeniería Industrial, Informática y Química)

Todos los grupos

8 de septiembre de 2009

Segunda convocatoria

Ejercicio 1

Dado el sistema de ecuaciones lineales siguiente:

$$Ax = b, \quad A = \begin{bmatrix} 8 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 8 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 8 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & -1 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 2 \end{bmatrix}, \quad b = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 2 \\ 2 \end{bmatrix}$$

- a) Teniendo en cuenta el tipo de matriz, justificar que se puede obtener la factorización de Choleski de la matriz A anterior. ¿Cuántas operaciones elementales requiere la resolución del sistema por dicho método?. Encontrar la factorización de Choleski de la submatriz

$$\begin{bmatrix} 8 & 1 & 0 \\ 1 & 8 & -1 \\ 0 & -1 & 8 \end{bmatrix}$$

(1 punto)

- b) Demostrar que se puede aplicar el método del gradiente conjugado para la resolución del sistema anterior. ¿Es adecuado comenzar las iteraciones con $x_0 = (1, 1, 0, 0, 0)^T$?. Ejecutar dos iteraciones de dicho método para el subsistema

$$\begin{bmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}$$

partiendo de $x_0 = (0, 0)^T$.

(1 punto)

Ejercicio 1

Se considera el método iterativo siguiente:

$$\begin{cases} x_0 \text{ dado,} \\ x_{n+1} = g(x_n) \end{cases}$$

$$\text{con } g(x) = \frac{x}{2} + \frac{9}{2x}.$$

- a) Determinar los puntos fijos de $g(x)$ y el orden de convergencia a cada uno de los puntos fijos (suponiendo que el punto inicial x_0 se elige de manera que el método sea convergente). (0.75 puntos)
- b) Estudiar si se puede asegurar la convergencia del método, indicando el punto fijo al que converge, en los casos en que el punto inicial es $x_0 = 1$ y $x_0 = 2$. (1 punto)
- c) Suponiendo que el método iterativo es el de Newton, determinar la ecuación $f(x) = 0$ que se pretende resolver. (0.75 puntos)

Ejercicio 1

a) Se considera el método Runge-Kutta siguiente:

$$\begin{array}{c|cc} \beta & \beta - 1 & 1 \\ \beta + 1 & 0 & \beta + 1 \\ \hline & b_1 & b_2 \end{array}$$

con $g(x) = \frac{x}{2} + \frac{9}{2x}$. . (0.75 puntos)

i) ¿Existe algún valor de β para el cual el RK sea explícito?. (0.5 puntos)

i) ¿Para qué valores de b_1, b_2, β el método es convergente de orden 2?. (0.75 puntos)

b) Calcula el grado de precisión de la fórmula de integración

$$\int_{-1}^1 f(x) dx \approx \frac{1}{9}(5 f(-\sqrt{0.6}) + 8 f(0) + 5 f(\sqrt{0.6}))$$

(1.25 puntos)

Ejercicio 1

Una empresa de transporte desea analizar el consumo de combustible dependiendo del peso transportado. Se han tomado diversos datos, que se encuentran recogidos en la tabla siguiente:

$s_i = \text{combustible (en litros)}$	5	6	7	8	9
$f(x_i) \text{ peso en Kg}$	36.7	37.1	38.3	39.7	40.7

a) Se desea interpolar los datos correspondientes al gasto entre 5 y 8 litros mediante un polinomio de grado 3. Calcularlo por dos formas diferentes. (1 punto)

b) Se quiere añadir el dato correspondiente al gasto de 9 litros de combustible. ¿Cuál sería la mejor forma de obtener el polinomio de interpolación de grado 4?. Calcularlo. (1 punto)

c) Usando los datos de 5 a 8 litros, obtener mediante interpolación inversa una aproximación del gasto de combustible para transportar 38 Kg.. (1 punto)

Soluciones

- 1.a) La matriz es simétrica y diagonal dominante, por lo que es definida positiva y, en consecuencia, se puede obtener la factorización de Choleski.

Choleski. Diagonalizando por congruencias o factorizando LU, lo que conlleva el coste computacional que se indica más abajo, se obtiene:

$$A = H H^T, \text{ siendo } H = \begin{bmatrix} 2\sqrt{2} & 0 & 0 \\ \frac{1}{2\sqrt{2}} & \frac{3}{2}\sqrt{\frac{7}{2}} & 0 \\ 0 & -\frac{2}{3}\sqrt{\frac{2}{7}} & \frac{4}{3}\sqrt{\frac{31}{7}} \end{bmatrix}$$

Coste computacional. Teniendo en cuenta que A es tridiagonal simétrica, la transformación de A en la matriz unidad, como hemos visto, solo requiere 4 operaciones elementales de congruencia

$$a_{i+1} = a_{i+1} - l_{i+1i} \cdot a_i$$

más cinco divisiones.

Luego, en total, se realizarán $4 \cdot (1 \text{ división} + 2 \text{ multiplicaciones} + 2 \text{ sumas}) + 5 \text{ divisiones} = 25$ operaciones para obtener la factorización de Choleski.

Para resolver el sistema hacen falta además resolver los dos sistemas triangulares correspondientes que requieren 13 operaciones aritméticas elementales adicionales cada uno.

- 1.b) El método del gradiente conjugado se puede aplicar para matrices simétricas definidas positiva con un vector inicial cualquiera. Como la matriz A es simétrica y diagonal dominante, es definida positiva. Por lo tanto, el método se puede aplicar con ese vector inicial.

Dos iteraciones. Observar que por el teorema de convergencia, ésta se realizará en 2 iteraciones, es decir, en 2 iteraciones se obtendrá la solución exacta $(x, y) = (5/3, 4/3)$

$$\begin{aligned} k = 0; \quad x_k &= (0, 0) \\ r_k = v_k = b - A \cdot x_k &= (2, 1) \\ t_k = r_k \cdot r_k / (v_k \cdot A \cdot v_k) &= 5/6 \\ x_{k+1} = x_k + t_k v_k &= (5/3, 5/6) \\ r_{k+1} = b - A \cdot x_{k+1} &= (-1/2, 1) \\ k = 1 \\ \alpha_k = r_{k+1} \cdot r_{k+1} / (r_k \cdot r_k) &= 1/4 \\ v_k = r_{k+1} + \alpha_k v_k &= (0, 5/4) \\ t_k = r_k \cdot r_k / (v_k \cdot A \cdot v_k) &= 2/5 \\ x_{k+1} = x_k + t_k v_k &= (5/3, 4/3) \\ r_{k+1} = b - A \cdot x_{k+1} &= (0, 0) \\ k = 2 \\ \alpha_k = r_{k+1} \cdot r_{k+1} / (r_k \cdot r_k) &= 0 \\ v_k = r_{k+1} + \alpha_k v_k &= (0, 0) \end{aligned}$$

2

$$g(x) = \frac{x}{2} + \frac{9}{2x} = x$$

$$\Rightarrow 2x^2 - x^2 - 9 = 0 \Rightarrow x^2 = 9 \Rightarrow x = \pm 3$$

a

$$g'(x) = 0 \Rightarrow p \geq 2$$

$$g''(x) = \frac{1}{x^3} \neq 0 \Rightarrow \boxed{p=2}$$

b

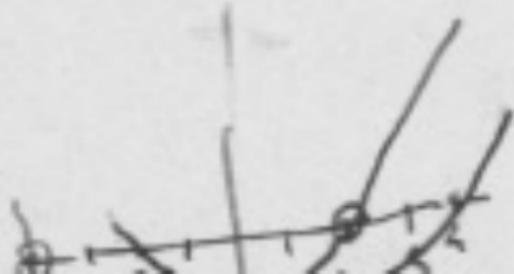
$$g'(x) = \frac{1}{2} - \frac{9}{2x^2}$$

$$|g'(x)| = \left| \frac{1}{2} - \frac{9}{2x^2} \right| < 1 \Leftrightarrow -1 < \frac{1}{2} - \frac{9}{2x^2} < 1 \Leftrightarrow -1 < \frac{x^2 - 9}{2x^2} < 1$$

$$\Leftrightarrow -2x^2 < x^2 - 9 < 2x^2 \Leftrightarrow \begin{cases} 0 < x^2 + 2x + 9 \\ 3x^2 - 2x - 9 > 0 \end{cases}$$

$$x = \frac{-1 \pm \sqrt{10+9}}{2}$$

$$x = \frac{5 \pm \sqrt{10+9}}{2}$$



$$\frac{3}{a)} \quad \begin{array}{c|cc} \beta & \beta-1 & 1 \\ \beta+1 & 0 & \beta+1 \\ \hline & b_1 & b_2 \end{array}$$

i) No puesto que $a_{12} \neq 0 \forall \beta$.

ii) Orden 2

$$b^T e = 1 \Leftrightarrow b_1 + b_2 = 1$$

$$b^T c = 1/2 \Leftrightarrow b_1 \beta + b_2 (\beta + 1) = 1/2 \quad \left. \vphantom{b^T c = 1/2} \right\} (b_1 + b_2) \beta + b_2 = 1/2$$

$$\Rightarrow \boxed{\begin{array}{l} b_2 = \frac{1}{2} - \beta \\ b_1 = \frac{1}{2} + \beta \end{array}}$$

Orden 3

$$\begin{cases} b^T e = 1 & \text{>} & b_2 = \frac{1}{2} - \beta, \quad b_1 = \frac{1}{2} + \beta \\ b^T c = 1/2 & & \\ b^T c^2 = 1/3 & \Leftrightarrow & b_1 \beta^2 + b_2 (\beta + 1)^2 = 1/3 & (1) \\ b^T A c = 1/6 & \Leftrightarrow & b_1 (\beta^2 + 1) + b_2 (\beta + 1)^2 = 1/6 & (2) \end{cases}$$

$$(2) - (1) \Rightarrow b_1 = -1/6$$

$$\frac{1}{2} + \beta = -1/6 \Rightarrow \beta = -2/3, \quad b_2 = 7/6$$

Para este β , comprobamos si se cumplen (1) y (2):

$$(1) \quad \left(-\frac{1}{6}\right) \left(-\frac{2}{3}\right)^2 + \frac{7}{6} \left(-\frac{2}{3} + 1\right)^2 \neq \frac{1}{3} \quad \text{NO}$$

$$(2) \quad -\frac{1}{6} \left(\left(-\frac{2}{3}\right)^2 + 1\right) + \frac{7}{6} \left(-\frac{2}{3} + 1\right) = -\frac{1}{9} \neq \frac{1}{6} \quad \text{NO}$$

∴ ningún método de orden 3.

b) Grado de precisión:

$$\int_{-1}^1 f(x) dx \approx \frac{1}{9} \left[5f(-\sqrt{0.6}) + 8f(0) + 5f(\sqrt{0.6}) \right]$$

• $f(x) = 1$

$$\int_{-1}^1 dx = 2 \approx \frac{1}{9} [5 + 8 + 5]$$

✓

• $f(x) = x$

$$\int_{-1}^1 x dx = 0 \approx \frac{1}{9} [-5\sqrt{0.6} + 5\sqrt{0.6}]$$

✓

• $f(x) = x^2$

$$\int_{-1}^1 x^2 dx = \frac{2}{3} \approx \frac{1}{9} [5(0.6) + 0 + 5(0.6)]$$

✓

• $f(x) = x^3$

$$\int_{-1}^1 x^3 dx = 0 \approx \frac{1}{9} [-5(0.6)^{3/2} + 0 + 5(0.6)^{3/2}]$$

✓

• $f(x) = x^4$

$$\int_{-1}^1 x^4 dx = \frac{2}{5} \approx \frac{1}{9} [5 \cdot (0.6)^2 + 0 + 5 \cdot (0.6)^2] = 1.4$$

✓

4.)

x_i	5	6	7	8	9
$f(x_i)$	36.7	37.1	38.3	39.7	40.7

a) Gasto entre 5 y 8 con $P_3(x)$.

$$\begin{array}{l}
 x_0 = 5 \quad 36.7 \\
 x_1 = 6 \quad 37.1 \\
 x_2 = 7 \quad 38.3 \\
 x_3 = 8 \quad 39.7 \\
 x_4 = 9 \quad 40.7
 \end{array}
 \begin{array}{l}
 > 0.4 \\
 > 0.4 \\
 > 1.2 \\
 > 1.4 \\
 > 1.0
 \end{array}
 \begin{array}{l}
 \\
 > 0.4 \\
 > 0.1 \\
 > -0.2 \\
 \\
 \end{array}
 \begin{array}{l}
 \\
 > -0.1 \\
 > -0.1 \\
 > -0.1 \\
 \\
 \end{array}
 \begin{array}{l}
 \\
 \\
 > 0 \\
 \\
 \\
 \end{array}$$

$$f[x_0, x_1] = 0.4, \quad f[x_0, x_1, x_2] = 0.4, \quad f[x_0, x_1, x_2, x_3] = -0.1$$

i) Fórmula de Newton

$$\begin{aligned}
 P_3(x) &= f(x_0) + f[x_0, x_1](x-x_0) + f[x_0, x_1, x_2](x-x_0)(x-x_1) + \\
 &\quad + f[x_0, x_1, x_2, x_3](x-x_0)(x-x_1)(x-x_2) \\
 &= 36.7 + 0.4(x-5) + 0.4(x-5)(x-6) - 0.1(x-5)(x-6)(x-7)
 \end{aligned}$$

ii) Fórmula de Lagrange

$$\begin{aligned}
 P_3(x) &= f(x_0)l_0(x) + f(x_1)l_1(x) + f(x_2)l_2(x) + f(x_3)l_3(x) = \\
 &= 36.7l_0(x) + 37.1l_1(x) + 38.3l_2(x) + 39.7l_3(x)
 \end{aligned}$$

$$\text{con } l_i(x) = \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq i}}^3 \left(\frac{x-x_j}{x_i-x_j} \right)$$

La forma más adecuada es la de Newton.

$$P_4(x) = p_3(x) + f[x_0, x_1, x_2, x_3, x_4](x-x_0)(x-x_1)(x-x_2)(x-x_3)$$

$$= p_3(x)$$

c) Interpolación inversa

y	36.7	37.1	38.3	39.7
$f^{-1}(y)$	5	6	7	8

$$\begin{array}{l}
 36.7 \quad 5 \\
 37.1 \quad 6 \\
 38.3 \quad 7 \\
 39.7 \quad 8
 \end{array}
 \begin{array}{l}
 > 2.5 \\
 > 0.8333 \\
 > 0.7143
 \end{array}
 \begin{array}{l}
 > -1.0417 \\
 > -0.0458
 \end{array}
 \begin{array}{l}
 > 0.3320
 \end{array}$$

$$\begin{aligned}
 P(y) = & 5 + 2.5(x-36.7) - 1.0417(x-36.7)(x-37.1) + \\
 & + 0.3320(x-36.7)(x-37.1)(x-38.3)
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 P(38) = & 5 + 2.5(1.3) - 1.0417(1.3)(0.9) + 0.3320(1.3)(0.9)(-0.3) = \\
 = & 6.91468 \text{ litros.}
 \end{aligned}$$