

### 3 Espacios vectoriales

**Ejercicio 3.1** .— Una central térmica quema dos tipos de carbón: antracita (A) y hulla (B). Por cada tonelada de A quemada, la central produce 27.6 millones de vatios de calor, 3100 gramos (g) de dióxido de azufre y 250 g de residuos en polvo. Por cada tonelada de B quemada, la planta produce 30.2 millones de vatios de calor, 6400 gramos (g) de dióxido de azufre y 360 g de residuos en polvo.

a) ¿Cuánto calor produce la central cuando quema  $x_1$  toneladas de A y  $x_2$  toneladas de B?

b) Supóngase que la salida de la central es descrita por un vector que lista las cantidades de calor, dióxido de azufre y residuos en polvo. Expresé este resultado como una combinación lineal de dos vectores, suponiendo que la central quema  $x_1$  toneladas de A y  $x_2$  toneladas de B.

**Ejercicio 3.2** .— ¿Cuáles de los siguientes subconjuntos de  $\mathbb{R}^4$  son subespacios vectoriales?.

$$A = \{(x_1, x_2, x_3, x_4) | x_1 \in \mathbb{Z}\}$$

$$B = \{(x_1, x_2, x_3, x_4) | x_1 = 0 \vee x_2 = 0\}$$

$$C = \{(x_1, x_2, x_3, x_4) | x_1 + 2x_4 = 7\}$$

**Ejercicio 3.3** .— Probar que las expresiones:

$$x_1 = 1 - l - m$$

$$x_2 = l + m$$

con  $l, m \in \mathbb{R}$ , no constituyen las ecuaciones de ningún subespacio de  $\mathbb{R}^2$ .

**Ejercicio 3.4** .— Dado el espacio vectorial  $\mathbb{R}^3$  y los subespacios

$$U = \{(a, b, c) | a, b, c \in \mathbb{R}, a = b = c\}$$

$$W = \{(0, x, y) | x, y \in \mathbb{R}\}.$$

Demostrar que:  $\mathbb{R}^3 = U \oplus W$ .

**Ejercicio 3.5** .— Sean los subespacios de  $\mathbb{R}^3$  :

$$S_1 = \{(0, y, z) | y, z \in \mathbb{R}\}, \quad S_2 = \{(x, 0, z) | x, z \in \mathbb{R}\}, \quad S_3 = \{(x, 0, 0) | x \in \mathbb{R}\}$$

a) Comprobar que  $S_1 + S_2 \neq S_1 \cup S_2$  .

b) Comprobar que la suma  $S_1 + S_2$  no es directa.

c) Probar que  $\mathbb{R}^3 = S_1 \oplus S_3$  .

**Ejercicio 3.6** .— Probar que  $\mathbb{R}^n$  es la suma directa de los siguientes subespacios:

$$U = \{(x_1, \dots, x_n) | x_1 + \dots + x_n = 0\}, \quad W = \{(x_1, \dots, x_n) | x_1 = \dots = x_n\}$$

**Ejercicio 3.7** .— En  $\mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ , hallar la forma general de los elementos de  $\mathbb{R} < A_1, A_2, A_3 >$  con

$$A_1 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad A_2 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad A_3 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

**Ejercicio 3.8** .— Hallar un sistema generador del subespacio  $S$  de  $\mathbb{R}^3$  de ecuaciones:

$$\begin{aligned}x_1 &= l + 2m + 3n \\x_2 &= l - m \\x_3 &= -l - n\end{aligned}$$

con  $l, m, n \in \mathbb{R}$ . Estudiar si  $(5, -1, -1) \in S$  y  $(0, 0, -1) \in S$ .

**Ejercicio 3.9** .— Sea  $V$  el espacio vectorial  $\mathbb{R}_2[x]$ . Demostrar que  $p_1(x) = 1 + x$ ,  $p_2(x) = x + x^2$ ,  $p_3(x) = 1 + x^2$  es base de  $V$ . Coordenadas respecto de dicha base de  $p(x) = 3 + 2x + 5x^2$ .

**Ejercicio 3.10** .— Demostrar que

$$S = \left\{ \begin{pmatrix} x & 0 \\ x - y & x + y \end{pmatrix} \mid x, y \in \mathbb{R} \right\},$$

es subespacio de  $\mathcal{M}_{2 \times 2}(\mathbb{R})$ . Dar una base de  $S$ .

**Ejercicio 3.11** .— Hallar las coordenadas de  $\begin{pmatrix} -2 & 3 & 1 \\ 5 & -1 & -1 \end{pmatrix}$  en la siguiente base de  $\mathcal{M}_{2 \times 3}(\mathbb{R})$ :

$$\begin{aligned}E_1 &= \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, & E_2 &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, & E_3 &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \\E_4 &= \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}, & E_5 &= \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix}, & E_6 &= \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}\end{aligned}$$

**Ejercicio 3.12** .— En  $\mathbb{R}^4$ , hallar un suplementario de

$$S = \{(x, y, z, t) \mid x + y + z + t = 0, x - y + z - t = 0\}$$

**Ejercicio 3.13** .— En el espacio vectorial  $\mathbb{R}^4$  se consideran los subespacios:

$$S = \{(x_1, \dots, x_4) \mid x_1 - x_2 = 0, x_1, x_3, x_4 \in \mathbb{R}\}, T = \langle (1, 1, 2, 1), (2, 0, -1, 1) \rangle.$$

Hallar bases y dimensiones de  $S, T, S + T$  y  $S \cap T$ .

**Ejercicio 3.14** .— Sea  $T = \{p(x) \in Q_3[x] \mid p(1) = p(2)\}$ . Probar que  $T$  es un subespacio de  $Q_3[x]$ . Hallar una base de  $T$  y otra de un subespacio suplementario de  $T$  respecto de  $Q_3[x]$ .

**Ejercicio 3.15** .— En  $\mathbb{R}^3$  determinar, según el valor de  $a \in \mathbb{R}$ , el rango de los siguientes sistemas de vectores:

- $\{(a, 1, 1), (1, a, 1), (1, 1, a)\}$
- $\{(a, 1, 1), (-1, -a, -1), (-1, -1, a)\}$

**Ejercicio 3.16** .— Sea  $B = \{\bar{u}_1, \bar{u}_2, \bar{u}_3\}$  base de  $\mathbb{R}^3$ , sea  $E = \mathbb{R} \langle \bar{a}, \bar{b}, \bar{c} \rangle$  con  $\bar{a} = \bar{u}_1 + 3\bar{u}_3$ ,  $\bar{b} = 2\bar{u}_1 - 3\bar{u}_2 + \bar{u}_3$  y  $\bar{c} = 4\bar{u}_1 - 3\bar{u}_2 + 7\bar{u}_3$  y  $F = \mathbb{R} \langle \bar{d}, \bar{e}, \bar{f} \rangle$  con  $\bar{d} = \bar{u}_1 + \bar{u}_2 + \bar{u}_3$ ,  $\bar{e} = 2\bar{u}_1 + 3\bar{u}_2 + 4\bar{u}_3$  y  $\bar{f} = 3\bar{u}_1 - 4\bar{u}_2 + \bar{u}_3$ . Hallar:

- Una base de  $E$

- b. Una base de  $F$
- c.  $E \cap F$ ,  $\dim(E \cap F)$  y una base de  $E \cap F$

**Ejercicio 3.17** .— Sea  $B = \{\bar{u}_1, \bar{u}_2, \bar{u}_3\}$  base de  $\mathbb{R}^3$  y  $\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}$  tres vectores de  $\mathbb{R}^3$  cuyas coordenadas con respecto de  $B$  son  $(1, 0, 1), (2, -1, 3), (1, 6, 2)$ , respectivamente.

- a. Demostrar que  $\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}$  son linealmente independientes.
- b. Demostrar que  $\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}$  constituyen un sistema generador de  $\mathbb{R}^3$
- c. Hallar las coordenadas del vector  $\bar{v}$  de coordenadas  $(1, 8, 4)$  en la base  $B$  con respecto a la base  $B' = \{\bar{u}_1, \bar{u}_2, \bar{u}_3\}$ .

**Ejercicio 3.18** .— Comprobar que las familias siguientes:

$$\{1 + x + 2x^2, \quad 3 - x, \quad 2x + x^2\},$$

$$\{-1 + 2x + x^2, \quad 3 - x^2, \quad 1 + x + 2x^2\}$$

son bases de  $\mathbb{R}_2[x]$ . Hallar las coordenadas respecto de la segunda base de los polinomios cuyas coordenadas en la primera base son  $(1, 2, 1), (2, 1, 2)$ .

Realizar el ejercicio de dos formas: a) directamente, b) calculando la matriz de cambio de base y utilizándola para el cambio de coordenadas.

**Ejercicio 3.19** .— Sea  $B = \{u_1, u_2, u_3, u_4\}$  una base de un espacio vectorial  $V$  sobre  $\mathbb{R}$ , y  $B' = \{v_1, v_2, v_3, v_4\}$  y  $B'' = \{w_1, w_2, w_3, w_4\}$  dos sistemas de vectores tales que:

$$\left\{ \begin{array}{l} v_1 = u_2 + 3u_4 \\ v_2 = -u_1 + u_2 \\ v_3 = -2u_1 - u_3 + 2u_4 \\ v_4 = -u_1 - u_2 - u_3 + u_4 \end{array} \right\}, \quad \left\{ \begin{array}{l} w_1 = 2u_1 - 2u_2 + u_4 \\ w_2 = u_1 + u_2 + u_3 \\ w_3 = 3u_1 + u_3 - u_4 \\ w_4 = -2u_2 - u_3 + u_4 \end{array} \right\}$$

- a) Probar que  $B'$  y  $B''$  son bases de  $V$ .
- b) Hallar la matriz del cambio de coordenadas de  $B'$  a  $B''$ .
- c) Coordenadas en  $B'$  del vector  $v$  cuyas coordenadas respecto de  $B''$  son  $(2, 1, 0, -1)$ .

## CUESTIONES

**Ejercicio 3.20** .— Sea  $V$  un espacio vectorial sobre  $K$ ,  $U_1, U_2$  dos subespacios que no están contenidos uno en el otro. Demostrar que existe un vector en  $U_1 + U_2$  que no pertenece a ninguno de ellos.

**Ejercicio 3.21** .— Razonar la verdad o falsedad de las siguientes afirmaciones (Por razonar se entenderá citar teoremas o resultados apropiados en el caso verdadero y proporcionar contraejemplos en el caso falso).

- a. Si  $\{a_1, a_2, \dots, a_n\}$  es una base de un espacio vectorial  $V$ ,  $\forall b \in V$ , entonces, la familia  $\{a_1 + b, a_2 + b, \dots, a_n + b\}$  es una base de  $V$ .
- b. Sea  $V$  un espacio vectorial de dimensión finita  $n$  sobre un cuerpo  $K$ . Entonces,  $V = K \langle v_1 \rangle \oplus K \langle v_2 \rangle \oplus \dots \oplus K \langle v_n \rangle$  y  $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$  es base de  $V$ .

c. Sean  $S, T, U$  tres subespacios distintos de un espacio vectorial  $V$ . Entonces,

$$\dim V = \dim S + \dim T + \dim U \implies V = S \oplus T \oplus U.$$

d. Si  $\{v_1, v_2, \dots, v_n\}$  es una base de un espacio vectorial  $V$ , la familia  $\{u_1, u_2, \dots, u_n\}$  dada por:

$$u_1 = v_1, u_2 = v_1 - v_2, \dots, u_n = v_1 - v_2 - \dots - v_n,$$

es una base de  $V$ .

e. Sea  $V$  un espacio vectorial sobre  $K$  y  $S = K \langle \{u_1, u_2\} \rangle$  y  $T = K \langle \{v_1, v_2\} \rangle$  dos subespacios de  $V$ .

$$S \cap T = \{0_V\} \implies \{u_1, u_2, v_1, v_2\} \text{ es libre.}$$

f. Si  $u \in K \langle v, w \rangle$ , entonces  $\{u, v, w\}$  es ligada.

g. Si  $\{u, v, w, x\}$  es ligada, entonces  $u$  es igual a una combinación lineal de  $v, w$  y  $x$ .