

## Soluciones

1 a)

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

1 b)  $\text{Ker } f = \{x | Ax = 0\} = \mathbb{R}\{(1, 1, 0, -1)\}$ ,  $\dim \text{Ker } f = 1$

$\text{Im } f = f(\mathbb{R}[x]) = \mathbb{R}\{f(1), f(x), f(x^2), f(x^3)\} = \mathbb{R}\{f(1), f(x), f(x^2)\}$ ,  $\dim \text{Im } f = 3$

No existe  $f^{-1}(1, 0, 0, 0)$ , ya que el sistema  $Ax = (1, 0, 0, 0)^T$  es incompatible.

1 c) Es posible, ya que  $\text{rg } f = \text{rg } A = 3$ , luego  $A$  y la matriz dada son equivalentes. La bases solicitadas se consiguen realizando operaciones elementales con las filas y columnas de  $A$ , es decir, cambios de base en el espacio final y en el inicial, hasta llegar a la dada. Concretamente, la sucesión de operaciones elementales definidas por las matrices siguientes:

$$Q^{-1} A P = P_{43}(1) P_{42}(-1) Q_2(-1) P_{21}(-1) P_{13} A P_{14}(-1) P_{24}(-1)$$

en donde  $P$  y  $Q$  representan las matrices de cambio de la base canónica a la nueva

$$Q = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 & 1 \end{pmatrix}, \quad P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix},$$

es decir, las columnas de estas matrices componen las nuevas bases.

2 a) La matriz coordenada de  $q$  respecto de la mencionada base conjugada es

$$D = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & -2 \end{pmatrix}$$

Y respecto de la base canónica será

$$A = P^T D P,$$

siendo  $P$  la matriz que define el cambio de base a la de vectores conjugados, es decir,

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 5 & 2 \\ 3 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

Así que

$$A = \begin{pmatrix} 29 & 19 & 4 \\ 19 & 51 & 20 \\ 4 & 20 & 8 \end{pmatrix}$$

2 b) La forma  $q$  es indefinida, pues a partir de  $D$  se sabe que  $\text{rg } q = 3$  y  $\text{sg } q = 2$

2 c) No es posible, pues  $\text{rg } B = 3$  y  $\text{sg } B = 1$ , es decir, no es congruente con la  $D$  anterior.

3)

$$f(v) = \lambda(\alpha_1 v_1 + \dots + \alpha_n v_n) = \lambda \alpha_1 v_1 + \dots + \lambda \alpha_n v_n,$$

y también,

$$f(v) = \alpha_1 \lambda_1 v_1 + \dots + \alpha_n \lambda_n v_n$$

Como la familia  $\{v_j\}$  es una base, la igualdad de las dos combinaciones lineales exige que todos los  $\lambda$ 's sean iguales.

- 4 a)  $F(p, q)$  es producto escalar por ser bilineal, simétrica y definida positiva. Las dos primeras afirmaciones son inmediatas; la segunda se cumple, ya que

$$F(p(x), p(x)) = p(0)^2 + p(1)^2 + p'(0)^2 + p'(1)^2$$

es siempre positiva, salvo cuando  $p(0) = p(1) = p'(0) = p'(1) = 0$ , lo que implica que el polinomio es idénticamente nulo.

- 4 b)  $q(x) \in S \implies q(x) = t_1(x - x^3) + t_2(x^2 - x^3)$

Luego, un polinomio  $p(x) = a_0 + a_1 x + a_2 x^2 + a_3 x^3$  ortogonal a  $S$  y unitario ha de cumplir:

$$p(x) \cdot (x - x^3) = 0 = b_1 - 2b_1 - 4b_2 - 6b_3$$

$$p(x) \cdot (x^2 - x^3) = 0 = b_1 + 2b_2 + 3b_3$$

$$p(x) \cdot p(x) = 1 = b_0^2 + (b_0 + b_1 + b_2 + b_3)^2 + b_1^2 + (b_1 + 2b_2 + 3b_3)^2$$

Tomando, en particular,  $b_3 = 0$ , resulta:  $p(x) = 1$  es uno de los buscados.

- 4 c) Si. Se prueba igual que en el apartado a), o bien, observando que éste es una restricción del del apartado a).